



## Tekniska specifikationer

**UR5**

Med förbehåll för tryckfel och tekniska ändringar.

### 6-axlad robotarm med en arbetsradie på 850 mm

Vikt:	18,4 kg
Lyftförmåga:	5 kg
Räckvidd:	850 mm
Rotation:	+/- 360°
Hastighet:	Ledpunkt: 180°/sek. Verktyg: Cirka 1 m/sek.
Repeterbarhet:	+/- 0,1 mm
Fotavtryck:	Ø 149 mm
Frihetsgrad:	6 roterande ledpunkter
Kontrollrörelse (B x H x D):	475 mm x 423 mm x 268 mm
I/O-portar:	10 digitala ingångar, 10 digitala utgångar, 4 analoga ingångar, 2 analoga utgångar
I/O-strömförsörjning:	24 V 1 200 mA i styrenhet och 12 V/24 V 600 mA i verktyg
Kommunikation:	TCP/IP - Ethernet Sockets Modbus TCP
Programmering:	Grafiskt användargränssnitt på 12 tums tryckkänslig lättviktsskärm med väggupphängning
Ljudnivå:	Låg bullernivå
IP klassificering:	IP54
Effektförbrukning:	Ca 200 watt för genomsnittligt program
Samarbetsläge:	Testad enligt SS-EN ISO 10218-1:2006, avsnitt 5.10.1 och 5.10.5
Material:	Aluminium, rostfritt stål, ABS-plast
Temperatur:	Roboten kan arbeta i en omgivningstemperatur på 0-50°
Matning:	200-240 VAC, 50-60 Hz
6 meter kabel mellan robot och styrenhet	
6 meter kabel mellan tryckkänslig skärm och styrenhet	



**Universal Robots ApS**  
 Svendborgvej 102  
 DK-5260 Odense S  
 Danmark  
 +45 89 93 89 89

[www.universal-robots.com](http://www.universal-robots.com)  
[sales@universal-robots.com](mailto:sales@universal-robots.com)